

Poznań, 27.06.2022 r.

Przewód doktorski

mgr. inż. Arkadiusza KUBACKIEGO

Pozycjonowanie 6-osioowego robota przemysłowego za pomocą hybrydowego interfejsu bazującego na sygnałach bioelektrycznych z mózgu (EEG)

promotor: prof. dr hab. inż. Andrzej MILECKI

Proponowany skład Komisji Doktorskiej do przyjęcia rozprawy doktorskiej, jej dopuszczenia do publicznej obrony oraz przyjęcia obrony rozprawy doktorskiej:

1. **przewodniczący** dr hab. inż. Andrzej Gessner,
2. prof. dr hab. Ewa Stachowska
3. prof. dr hab. inż. Michał Wieczorowski
4. dr hab. inż. Krzysztof Talaśka, prof. PP
5. dr hab. inż. Gapiński, prof. PP
6. prof. dr hab. inż. Adam Hamrol
7. dr hab. inż. Rafał Talar
8. prof. dr hab. inż. Andrzej Milecki – promotor
9. recenzent 1 – wyznaczony przez RD w terminie późniejszym
10. recenzent 2 – wyznaczony przez RD w terminie późniejszym

Proponowany skład komisji egzaminacyjnej do przeprowadzenia egzaminu doktorskiego z nowożytnego języka obcego — język angielski:

1. przewodniczący dr hab. inż. Andrzej Gessner
2. mgr Izabela Cichocka – egzaminator
3. prof. dr hab. inż. Andrzej Milecki – promotor

Proponowany skład komisji egzaminacyjnej do przeprowadzenia egzaminu doktorskiego z dyscypliny dodatkowej — podstawy ekonomii:

1. przewodniczący dr hab. inż. Andrzej Gessner
2. prof. dr hab. Teresa Łuczka – egzaminator
3. prof. dr hab. inż. Andrzej Milecki – promotor

Sekretarz: mgr inż. Arkadiusz JAKUBOWSKI

